

**富士技術出版株式会社出版物 2025年価格表**

2024年9月作成

\*税率変更となる場合には、購読の途中でであっても改定させていただく場合がございます。予めご了承ください。

**2025年ジャーナル年間購読価格表**

**Journal of Robotics and Mechatronics (JRM)**

	定価(税抜, 円)	10%税込	著者割引(税抜, 円)	10%税込	備考
年間購読 (冊子体計6冊, 1年, Vol.37 No.1 (2月号) ~ No.6 (12月号))	138,000	151,800	—	—	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。送料込。
単体1冊 (冊子体のみ)	23,000	25,300	13,800	15,180	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。著者割は4割引。送料込。

\*お支払いは、銀行振込でお願いいたします。手数料はご負担いただきますようお願いいたします。  
\*電子版は全ての論文を無料にてダウンロードできます。

**Journal of Advanced Computational Intelligence and Intelligent Informatics (JACIII)**

	定価(税抜, 円)	10%税込	著者割引(税抜, 円)	10%税込	備考
年間購読 (冊子体計6冊, 1年, Vol.29 No.1 (1月号) ~ No.6 (11月号))	138,000	151,800	—	—	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。送料込。
単体1冊 (冊子体のみ)	23,000	25,300	13,800	15,180	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。著者割は4割引。送料込。

\*お支払いは、銀行振込でお願いいたします。手数料はご負担いただきますようお願いいたします。  
\*電子版は全ての論文を無料にてダウンロードできます。

**Journal of Disaster Research (JDR)**

	定価(税抜, 円)	10%税込	著者割引(税抜, 円)	10%税込	備考
年間購読 (冊子体計6冊, 1年, Vol.20 No.1 (2月号) ~ No.6 (12月号))	138,000	151,800	—	—	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。送料込。
単体1冊 (冊子体のみ)	23,000	25,300	13,800	15,180	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。著者割は4割引。送料込。

\*お支払いは、銀行振込でお願いいたします。手数料はご負担いただきますようお願いいたします。  
\*電子版は全ての論文を無料にてダウンロードできます。

**International Journal of Automation Technology (IJAT)**

	定価(税抜, 円)	10%税込	著者割引(税抜, 円)	10%税込	備考
年間購読 (冊子体計6冊, 1年, Vol.19 No.1 (1月号) ~ No.6 (11月号))	138,000	151,800	—	—	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。送料込。
単体1冊 (冊子体のみ)	23,000	25,300	13,800	15,180	書店は8掛、取次は7掛の卸価格。著者割は4割引。送料込。

\*お支払いは、銀行振込でお願いいたします。手数料はご負担いただきますようお願いいたします。  
\*電子版は全ての論文を無料にてダウンロードできます。

**書籍価格表**

**素人の初等幾何学—中学校の教科書を斬る**

著/瀧口 克己 (東京工業大学 名誉教授)

価格	定価(税抜, 円)	10%税込			備考
	1,500	1,650			Amazon.co.jpでお買い求めください。

**復興の創造：9/11からのニューヨークの価値観とアプローチ**

著/デヴィット・マメン (元ニューヨーク大学行政研究所長) 序文・訳/ 林 春男 (京都大学防災研究所教授)

価格	定価(税抜, 円)	10%税込			備考
	2,000	2,200			Amazon.co.jpでお買い求めください。

**Creating Recovery: Values and Approaches in New York after 9/11**

著/David Mammen, Forword by Haruo Hayashi

価格	定価(税抜, 円)	10%税込			備考
	2,000	2,200			Amazon.co.jpでお買い求めください。

**Useful Robots and Hopeful Robots**

著/Kazuo Yamafuji

価格	定価(税抜, 円)	10%税込			備考
	4,762	5,238			Amazon.co.jpでお買い求めください。